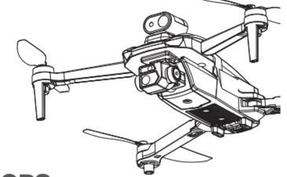
Machine Translated by Google

Van toepassing voor meer dan 14 jaar oud

Aircraft handleiding voor vliegtuige



GPS RETURN TO HOME

Bewaar deze handleiding voor toekomstig gebruik!

Snelstartgids

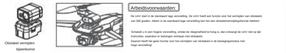
Lees a.u.b. zorgvuldig de hoofdgids van de drone voordat u begint met de installatie en de bediening van de drone.

1.1 voorzorgsmaatregelen voor installatie en demontage van componenten voor het vermijden van obstakels

Tijdens het gebruik van apparatuur voor het vermijden van obstakels, zal deze van links naar rechts heen en weer zwaaien
Het is verboden om het draaiende mechanisme te breken om beschadiging van het apparaat en functionele ik voorkomen!

1.2 functie-introductie van componenten voor het vermijden van obstakels

Obstakelvermijdingsfeitelijkheids, als gaande om de veilige vlucht van UAV te vliegen, verandert ook met de ontwikkeling van technology. Tijdens de vluchtverzekerd dat UAV de informatie van de omgeving via zijn sensoren, maakt de afstand en geeft overeenkomstige actiecommando's om de functie van "obstakel vermijden" te bereiken.



1.3 opladen van afstandsbediening

1. De afstandsbediening wordt opgeladen wanneer deze de batterie verlaat. Volgen de aanslag stap de antenne uit om ervoor te zorgen dat de antenne verticaal staat en draai omhoogvormen van de hendel.
2. Open de hendel, plaats de mobiele verbindingsapparatuur en pas de positie aan om een stabiele plaatsing van de apparatuur te garanderen.

1.4 de mobiele telefoon uitvouwen en plaatsen

1. De afstandsbediening wordt opgeladen wanneer deze de batterie verlaat. Volgen de aanslag stap de antenne uit om ervoor te zorgen dat de antenne verticaal staat en draai omhoogvormen van de hendel.
2. Open de hendel, plaats de mobiele verbindingsapparatuur en pas de positie aan om een stabiele plaatsing van de apparatuur te garanderen.

1.5 afstandsbediening frequentie matching

1. Wanneer de afstandsbediening is uitgeschakeld, houd ook de hoofdknop lang ingedrukt (Figuur 1).
2. Zet tegelijkertijd de afstandsbediening aan. Op dit moment laat de afstandsbediening een "dropped" geluid horen en knippert de LED.
3. Wanneer het vliegtuig is ingeschakeld, zoekt de afstandsbediening automatisch naar "dropped" geluid uit een stopt het LED-lampje met knipperen, wat aangeeft dat de frequentie-uitlijning succesvol is.
Als frequentie-uitlijning niet lukt, herhaal dan de bovenstaande stappen!

1.6 gyroniveau kalibratie

Wanneer de vliegtuigen is gebruikt, dient u het vliegtuig op een horizontale plaats te draai en de richter moeten tegelijkertijd naar rechtsonder uitgaan de instructies in de ontvangende afstandsbediening. Wanneer het afstandsbediening verandert van film naar contrast.bits, is de kalibratie voltooid.

Methode 2: druk lang op de gyroscopische kalibreren!

Druk op tij het kalibreren van de gyroscoop voor dat het vliegtuig op een horizontaal vlak wordt geplaatst, anders treft dit invloed op de vlucht
De gyroscop is gekalibreerd voordat hij de fabriek verlat en de gebruiker hoeft hem niet opnieuw te kalibreren.
Deze handleiding kan alleen worden uitgevoerd als de installatie met een wonder uitgevoerd of als de houding van het vliegtuig verkeerd is.

1.7 kompaskalibratie

Wanneer de gebruiker voor de eerste keer opstart, moet het kompas voor gebruik worden gekalibreerd. Als er bij later gebruik geen afwijkingen zijn, hoeft het kompas niet opnieuw te worden gekalibreerd.
Als je tijdens de vlucht een crash of abnormale afwijking is, kalibreer dan het kompas opnieuw.
Kalibreer het kompas in een open buitengebied als het zich de buurt van de omgeving met elektromagnetische interferentie.

De kompaskalibratiemethode is als volgt:

Druk de afstandsbediening aangedreven en de knoppen van de voorgebouwen in figuur 1 omhoog of omlaag om de hoofdknop van het vliegtuig aan te sluiten.
Druk op de knop "dropped" gelijk maakt.
Plaats de drone op een open buitenplaats horizontaal totdat de groene indicator van de achterkant van de drone altijd aan is. De kleuren indicator aan de voorkant zal is om de afstandsbediening aangedreven.
Draai de drone van het vliegtuig langzaam een aantal keuzes omhoog totdat de voor- en achterkant aangekomen van het vliegtuig knipperen en de afstandsbediening aanzien van "dropped" geluid laten horen, zal aangeeft dat de instelling van het calibreerproces is geslaagd. Als de instelling niet is gelukt, herhaal u de bovenstaande stappen.

Methode 2: druk lang op de gyroscopische kalibreerknoppen (zoals weergegeven in afbeelding 2) om het kompas te kalibreren.

1.8 UAV intelligent opladen van de batterij

Het kunnen uitlijn of verwijder de connector van de intelligent Flight-batterij om de batterij te activeren

Basis vliegstappe

1. Plaats het vliegtuig op een vlakte en open grond met de gebruiker naar de draai gericht
2. Schakel de afstandsbediening in het vliegtuig in.
3. De afstandsbediening en het vliegtuig zo op elkaar afgestemd en het vliegtuig is gerinitialiseerd.
4. Stuk het mobiele apparaat aan en ga naar de camera-interface.
5. Selecte de vliegtuigmodus is gebruikersvriendelijk, ongeschikt o het vliegtuig.
6. Duw de gashendel langzaam omhoog om het vliegtuig omgeef te laten opstijgen en controleer de houding van het vliegtuig met de linker / rechter bediening.
7. Trek de gashendel naar beneden om de drone te laten landen.
8. Trek na de landing het gashendel naar de laagste stand en houd hem nien dan 3 seconden vast totdat de motor stopt.
9. Schakel eerst het afsluiten het vliegtuig en de afstandsbediening en de laser uit.

Tips en technieken voor luchtfotografie

1. Voer een inspectie vóór de vlucht uit.
2. Selecteer de juiste cameramoet.
3. Kies zonnig en windstil weer om te fotografeer.
4. Testvlucht naar vlak de vlucht en selecte uitgerekend om de route en het zicht te helpen plannen
5. Duw de duisterwig tijdens de vlucht zo klein mogelijk om het vliegtuig zoepel te laten vliegen!

App en instructievideo voor vluchten installeren

Om de app te installeren en de bedieningsvideo te raadplegen, scan u de instructies en download u de QR-code op the verpakking.
Voor het scannen van de QR-code en instructies, raadpleeg de gedetailleerde pagina met APP-bedieningsinstructies

Artikelijst (lijst met accessoires)

doe voorzichtig:

Tot zorgvuldig de accessoires en het aantal (zoals de lijst van accessoires). Als blijkt dat het niet compleet is, geef dan het aankoopcertificaat op en neem tijdig contact op met de verkoper voor aanvulling en vervanging.

Voorzorgsmaatregel voor vliegtuig

Wanneer de gebruiker voor de eerste keer opstart, moet het kompas voor gebruik worden gekalibreerd. In een later stadium wordt aanbevolen om het kompas te kalibreren voor het opstijgen in verschillende regio's, waardoor het vliegtuig een nauwkeurigere positiebepaling en stabiele vlucht uit krijgt.

1. Dit product is geschikt voor mensen onder de 14 jaar.
2. Dit product voldoet de instructies in de handleiding strikt volgen en de vluchtcontrolemethoden beheersen, anders zal het de operator en mensen en objecten in de buurt schade toebrengen.
3. Als u de vliegtuigmodus wilt gebruiken, moet u ook een houd o aan de lokale wet- en regelgeving. Tijdens het gebruik van het product, gebruikers zijn verantwoordelijk voor de resultaten van hun gebruik van het product. Raadpleeg voor de laatste disclaimer de versie die op de officiële website is gepubliceerd.
4. Als er aerosolsprays verschijnen zijn tussen verschillende versies, privaatrel de corresponderende taalversie in elk land en elke regio.
5. gebruikers mogen dit product niet zelf demonteren en repareren, anders zijn ze niet verantwoordelijk voor direct of indirect letsel en verlies van eigendom.

Selecteer vluchtomgeving

Binnen vliegen: lees een open ruimte zonder obstakels, mensen en huisdieren

Buitenvlucht: kies stilzitbeit zonnig en windstil weer of windstig weer om te vliegen

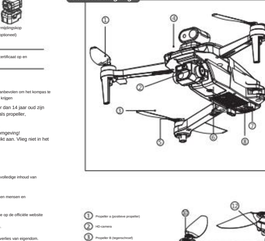
Vliegt niet in extreem ruwe omgevingen, zoals onderkoeling, oververhitting, harde wind, regendauen, enz.

Houd het vliegtuig tijdens het vliegen binnen het gesichtsveld en uit de buurt van obstakels, hoogspanningslijnen, bomen, enz.

1.0 Productoverzicht

- Nieuw modulair ontwerpconcept, eenvoudig te installeren, ondersnuiten, opslaten en upgraden, enz.
- Uitgerust met 5g WIFI digitaal beeldtransmissiesysteem, biedt het u verschillende visuele effecten
- Gebruikt in de nieuwste generatie vluchtcontrolesystemen voor stabiele en betrouwbare vliegprestaties
- Ingebouwd GPS-positionerings- en navigatiesystemen maakt de vluchtnauwkeuriger en veiliger
- Geïntegreerd ontwerp, plug-in installatie, eenvoudig en handig!

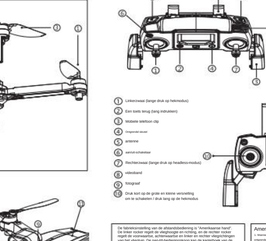
Ken uw vliegtuig



Ken uw afstandsbediening

De afstandsbediening gebruikt 2.4 GHz FM-communicatiemodus om de anti-interferentie van communicatie aanzienlijk te verbeteren.

Het ingebouwde beeschrijngscommunicatieprotocol van de afstandsbediening kan verschillende houdingsgrepenis van het vliegtuig in realtime retourneren (vliegtoogte, vliegsnelheid, vliegrichtheid, aantal GPS-satellietcoördinaten, vluchtmodus, enz.). Die kunnen worden duidelijk weergegeven op de mobiele telefoon van de kaartbeweegmogelijkheid.



2.0 Voorbereiding voor de vlucht

2.1 installatie van app

Gebruik uw mobiele apparaat om de QR-code te scannen om te downloaden bij het installeren van de app.
Voor het scannen van de QR-code en instructies, raadpleeg de gedetailleerde pagina met APP-bedieningsinstructies

Bereid het vliegtuig voor

2.2 inzetarm

Het vliegtuig bevindt zich in de opslagstand en breidt de gale op zijn beurt uit volgens de ondersnuiende afbeelding

2.3 batterij voor vliegtuigeninstallatie

doe voorzichtig:
Als de batterij niet op zijn plaats is geïnstalleerd, leidt dit waarschijnlijk tot een storing in de luchtsensor en een uitzonderingsvlucht van de UAV

2.4 Slim opladen van de batterij

De intelligent Flight-batterij moet worden opgeladen om de batterij voor de gebruik te activeren

doe voorzichtig:
1) Sluit de USB-opladakabel aan op de USB-oplader niet 5V uitgang (hoogspeninger 5V / 1A-oplader wordt aanbevolen)
2) Steek de micro-USB-connector van de opladakabel in de opladapoort van de vliegtuigbatterij.
3) Tijdens het opladen brandt het blauwe lampje langz. Als de batterij vol is, gaat het blauwe lampje uit. Nadat de batterij vol is, mag de oplader er op tijd uit.
4) De opladadtijd is ongeveer 2-4 uur

Amerikaanse hand Japanse handschakelaar (MODEL 1)

1. Wanneer de afstandsbediening is uitgeschakeld, houd u de hoofdknop lang ingedrukt (Figuur 1).
2. Vervolgens de afstandsbediening aan. Op dit moment laat de afstandsbediening een "dropped" geluid uit en stopt de LED-lampje met knipperen, wat aangeeft dat de frequentie-uitlijning succesvol is.
3. Plaats de drone op de afstandsbediening nadat de afstandsbediening aan de gaat.
4. Als u de drone op de afstandsbediening wilt plaatsen, moet u ervoor zorgen dat de antenna's van de afstandsbediening aan de kant van de drone zijn gericht. Als de antenna's van de afstandsbediening niet aan de kant van de drone zijn gericht, zal de afstandsbediening niet kunnen worden aangesloten op de drone. Op dit moment, als de afstandsbediening niet kan worden aangesloten, moet deze worden uitgeschakeld en opnieuw worden aangesloten op de drone.

Japanse hand Amerikaanse handschakelaar (MODEL 2)

1. Wanneer de afstandsbediening is uitgeschakeld, houd u de hoofdknop lang ingedrukt (Figuur 1).
2. Vervolgens de afstandsbediening aan. Op dit moment laat de afstandsbediening een "dropped" geluid uit en stopt de LED-lampje met knipperen, wat aangeeft dat de frequentie-uitlijning succesvol is.
3. Plaats de drone op de afstandsbediening nadat de afstandsbediening aan de gaat.
4. Als u de drone op de afstandsbediening wilt plaatsen, moet u ervoor zorgen dat de antenna's van de afstandsbediening aan de kant van de drone zijn gericht. Als de antenna's van de afstandsbediening niet aan de kant van de drone zijn gericht, zal de afstandsbediening niet kunnen worden aangesloten op de drone. Op dit moment, als de afstandsbediening niet kan worden aangesloten, moet deze worden uitgeschakeld en opnieuw worden aangesloten op de drone.

Fan functieknop bedieningskoop

Bereid de afstandsbediening voor:

2.5 opladen van afstandsbediening

1. De afstandsbediening heeft een ingebouwde opladadere batterij. Wanneer de afstandsbediening bijna leeg is, knippert het waarschuwingslampje voor laag voltage langzaam en maakt de afstandsbediening een dropped-geluid om aan te geven dat hij moet worden opgeladen.
2. Sluit de 5V USB-gegenereerdate aan om de batterij op te laden. De opladadtijd is ongeveer 90 minuten.
3. Het groene lampje van de afstandsbediening brandt altijd tijdens het opladen en het groene lampje gaat uit na het opladen

2.6 breid de afstandsbediening uit en plaats de mobiele telefoon

1. Ik de opslagstanga van de afstandsbediening is de eerste stap om de antenne uit te vouwen om ervoor te zorgen dat de antenna verticaal staat en verstoringen van de signaalkwaliteit te voorkomen.
2. Open de hendel, plaats de mobiele verbindingsapparatuur en pas de positie aan om een stabiele plaatsing van de apparatuur te garanderen

2.7 frequentieafstemming van de afstandsbediening

1. Wanneer de afstandsbediening is uitgeschakeld, houd u de hoofdknop lang ingedrukt (zoals weergegeven in afbeelding 1).
2. Vervolgens de afstandsbediening aan. Op dit moment laat de afstandsbediening een "dropped" geluid uit en stopt de LED-lampje met knipperen, wat aangeeft dat de frequentie-uitlijning succesvol is.
3. Wanneer het vliegtuig is ingeschakeld, zoekt de afstandsbediening automatisch "dropped" geluid uit en stopt het LED-lampje met knipperen, wat aangeeft dat de frequentie-uitlijning is geslaagd.
Als frequentie-uitlijning niet lukt, herhaal dan het vliegtuig direct worden bestuurd
Als de frequentie-uitlijning niet is gelukt, herhaalt u de bovenstaande stappen!

2.8 gyro-kalibratie

Nadat de code is uitgelicht, plaatst u het vliegtuig op de horizontale grond en draai u de linker en rechter luchtstangen tegelijkertijd naar rechtsonder volgens de instructies in de ontvangende afbeelding. Op dit moment knipperen de voor- en achterindicatielampjes snel en gaat de gyroscop naar de kalibreerstatus. Wanneer het indicatielampje verandert van film naar contrast.bits, is de kalibratie voltooid.

Zorg er bij het kalibreren van de gyroscoop voor dat u het vliegtuig op een horizontaal vlak plaatst, anders heeft dit invloed op de vlucht.
De gyroscopie is voor het verlaten van de fabriek gekalibreerd. De gebruiker hoeft hem niet opnieuw te kalibreren. Deze bewering kan alleen worden uitgevoerd als de installatie met een wonder afgekomen of als de houding van het vliegtuig verkeerd is.

3.0 Start eerste vlucht

3.1 kompas kalibratie

Wanneer de gebruiker voor de eerste keer opstart, moet het kompas worden gekalibreerd. Als er bij later gebruik geen afwijkingen zijn, hoeft het kompas niet opnieuw te worden gekalibreerd.
Als je tijdens de vlucht een crash of abnormale afwijking is, kalibreer dan het kompas opnieuw.
Kalibreer het kompas in een open buitengebied als het zich de buurt van elektromagnetische velden / Kaldrakeetstoorsys voor verstoring van de omgeving.

De kompaskalibratiemethode is als volgt:

Druk de afstandsbediening aangedreven en de knoppen van de voorgebouwen in figuur 1 omhoog of omlaag om de hoofdknop van het vliegtuig aan te sluiten.
Druk op de knop "dropped" gelijk maakt.
Plaats de drone op een open buitenplaats horizontaal totdat de groene indicator aan de achterkant van de drone altijd aan is. De kleuren indicator aan de voorkant zal is om de afstandsbediening aangedreven.
Draai de drone van het vliegtuig langzaam een aantal keuzes omhoog totdat de voor- en achterindicatielampjes van het vliegtuig knipperen en de afstandsbediening aanzien van "dropped" geluid laten horen, zal aangeeft dat de instelling van het calibreerproces is geslaagd. Als de instelling niet is gelukt, herhaal u de bovenstaande stappen.

Methode 2: druk lang op de gyroscopische kalibreerknoppen (zoals weergegeven in afbeelding 2) om het kompas te kalibreren.

3.2 beschrijving van de vluchtmodustatus

Wanneer de vluchtmodus van de afstandsbediening is ingeschakeld maar de linker vluchtcontrolemogelijkheids of de Beweer-or-geven kompas aan de voor- en achterkant van het vliegtuig knipperen, wat aangeeft dat het systeem naar de satellite is verbonden en dat de GPS-functie beschikbaar is.
(1) Cabinet GPS-modus: Draai de afstandsbedieningsvluchtmodus naar de cockbrit GPS-modus gebruikers van de kinderen, en de Beweer-or-geven kompas aan de voor- en achterkant van het vliegtuig knipperen, wat aangeeft dat de GPS-functie beschikbaar is. Op dit moment, als de GPS-modus is aangezet, kan u ervoor zorgen dat de vluchtmodus van de afstandsbediening wordt gewijzigd door de GPS-satellietsignalen.
(2) Headless-modus: Het vliegtuig beweegt vooruit en achteruit van de stabiliteits maar de richtingen van het vliegtuig en de verkeerde richting van de pijl is niet en niet.
(3) Automatische terugkeermodus: Druk lijkers de knoppen op de automatische terugkeermodus van de afstandsbediening. Het groene lampje knipperen langzaam en de afstandsbediening zal een "dropped" geluid uit.
(4) Wanneer het vliegtuig automatisch begint te terugkeren, knipperen voor- en achterkant van het vliegtuig snel en de groene verschijnt. Wanneer de automatische terugkeer voltooid is, zal aangeeft dat het vliegtuig terugkeert naar de oorspronkelijke vliegplaats.
(5) Wanneer het vliegtuig automatisch begint te landen, knipperen voor- en achterkant van het vliegtuig langzaam en de groene verschijnt. Wanneer de automatische landing voltooid is, zal aangeeft dat de motor niet meer draait.

Modusstatus	Vluchtgeweldcodes (Beweer Achtergrondverlichting vluchtstatus (groen)
GPS-modusbesturing	Knipperen
GPS-modus niet-besturing	Uitschakelen
Headless-modus	Knipperen
Automatische terugkeermodus	Knipperen
Automatische landmodus	Langzame flits
Alarmbeschrijving	Snel
Afstandsbedieningsfout	Uitschakelen
Onvoldoende vliegtuigmogelijkheid	Afwisselend langzame flits
Onvoldoende vliegtuigmogelijkheid	Afwisselend langzame flits

3.3 motor ontgrendelen / vergrendelen

Motor ontgrendelen

Methode 1: na succesvolle calibrering, zet u de schakelaar in de vluchtmodus in de vluchtmodus gestabiliseerd of outdoor GPS-modus. Trek, zoals weergegeven in de afbeelding rechts, aan de linker en rechter rocker en houd deze ook tegelijk vast. Op dit moment knipperen de voor- en achterindicatielampjes snel en gaat de gyroscop naar de kalibreerstatus. Wanneer de motor ontgrendeld is, zal de motor begin te draai.
Methode 2: druk lang op de vergrendelknop met één toets om te ontgrendelen.

Motorvergrendeling

Er zijn twee manieren om de motor te vergrendelen:
Methode 1: nadat het vliegtuig is geland, laten u de linker rocker terug naar de laagste positie zoals weergegeven in de afbeelding en houd u deze stil totdat de motor stopt met draaien. De blauw-groene indicatoren aan de voor- en achterkant knipperen twee keer, wat aangeeft dat de motorvergrendeling is voltooid.
Methode 2: nadat het vliegtuig is geland, bewerp u de linker en rechter rocker in dezelfde richting als aangegeven in de afbeelding. Houd u de motor stil totdat de motor stopt met draaien. De blauw-groene indicatoren aan de voor- en achterkant van de motor knipperen twee keer, wat aangeeft dat de motorvergrendeling is voltooid.

Zorg er bij het aanbrengen van de gyroscoop voor dat u het vliegtuig op een horizontaal vlak plaatst, anders heeft dit invloed op de vlucht.
De gyroscopie is voor het verlaten van de fabriek gekalibreerd. De gebruiker hoeft hem niet opnieuw te kalibreren. Deze bewering kan alleen worden uitgevoerd als de installatie met een wonder afgekomen of als de houding van het vliegtuig verkeerd is.

3.4 basisvluchtstappen 1. Plaats

Het vliegtuig op een vlakte en open grond met de gebruiker naar de staart gericht.
2. Schakel de afstandsbediening en het vliegtuig in
3. De afstandsbediening en het vliegtuig zijn op elkaar afgestemd en het vliegtuig wordt gerinitialiseerd.
4. Start de app, slot het mobiele apparaat aan en ga naar de camera-interface
5. Selecte de vliegtuigmodus is gebruikersvriendelijk, ongeschikt o het vliegtuig.
6. Duw het gashendel langzaam omhoog om het vliegtuig omgeef te laten opstijgen en controleer de houding van het vliegtuig door links / rechts te bedienen
7. Trek de gashendel naar beneden om de drone te laten landen.
8. Trek na de landing het gashendel naar de laagste stand en houd hem niet meer dan 3 seconden vast totdat de motor stopt.
9. Schakel eerst het afsluiten het vliegtuig en de afstandsbediening en de laser uit.

Tips en technieken voor luchtfotografie

1. Voer een inspectie vóór de vlucht uit.
2. Selecteer de juiste cameramoet.
3. Kies zonnig en windstil weer om te fotografeer.
4. Testvlucht naar vlak de vlucht en selecte uitgerekend om de route en het zicht te helpen plannen
5. Duw de duisterwig tijdens de vlucht zo klein mogelijk om het vliegtuig zoepel te laten vliegen!

App en instructievideo voor vluchten installeren

Om de app te installeren en de bedieningsvideo te raadplegen, scan u de instructies en download u de QR-code op the verpakking.
Voor het scannen van de QR-code en instructies, raadpleeg de gedetailleerde pagina met APP-bedieningsinstructies

Gebruiksscène voor visuele positionering

De visuele positiemethode is van toepassing op de omgeving met een hoogte van minder dan 10 m, geen GPS-signaal of een slecht GPS-signaal, voor voor binnenruimten.

De meetnauwkeurigheid van het zichtsystemen wordt gemakkelijk beïnvloed door de verlichtingsintensiteit en de oppervlaktetexture van het object. In het geval van visuelloos, schakelt de visuele positioneringsmodus automatisch over naar de houdingsmodus. Daarom moeten de volgende scenario's niet voorzichtigheid worden gebruikt:

1. Wanneer u op lage hoogte vliegt (minder dan 0.5 m), kan het visuele systeem mogelijk niet lokaliseren.
2. Effen kleurgezonde (zoals puur zwart, puur wit, puur rood en puur groen)
3. Oppervlak met sterke reflectie of reflectie.
4. Wateroppervlak of transparant objectoppervlak
5. Oppervlak met bewegende objecten (bijv. strukken of grass dat door sterke wind boven de stroom mensen wordt geblazen)
6. Scène met drastische en snelle veranderingen in verlichting
7. Objectoppervlak dat bijzonder dunner is (verlichting minder dan 10um of bijzonder helder (verlichting groter dan 10000lux)
8. Oppervlakken met een bijzonder dunne texture
9. Het oppervlak van objecten met een hoge herhaalbaarheid van the texture (zoals kleine rooterstenen met dezelfde kleur).
10. De snelheid van het vliegtuig mag niet te hoog zijn. De vliegsnelheid mag bijvoorbeeld niet hoger zijn dan 5 m / s wanneer deze zich 1 m boven de grond bevindt en niet hoger zijn dan 1.4 m / s wanneer deze zich 2 m boven de grond bevindt

doe voorzichtig:

1.) Zorg ervoor dat de camerarms van het zichtsystemen helder en vrij van vreemden is.
De gebruikshoogte van the visuele positioneringsfunctie is binnen 10 m.
2) Aangezien het visuele functiesysteem afhankelijk is van foto'opnamekwaliteit om de verplaatsingsinformatie te verkrijgen, moet u ervoor zorgen dat de omrengende kribbron voldoende is en dat de grondoneiser rijk is.
Het zichtsysteem kan niet worden gevonden in het wateroppervlak, de donkere omgeving en de omgeving zonder duidelijke texture op de grond.

3.6 one touch landing (bediening op afstand)

Druk op deze knop op de afstandsbediening om land het vliegtuig automatisch

Opmerking: 1) zorg ervoor dat het GPS-positiesignaal wordt ontvangen (meer dan 8 satellieten)
2) Tijdens het landen kunt u de bediening voor en na de duiktrk, links en rechts, regelen en de gashendel omhoog duwen om deze te stoppen.
3) Zorg er bij het landen voor dat de grond vlak is en niet oneffenheden en andere voorwerpen.
4) De one-touch landingsfunctie is alleen effectief wanneer het vliegtuig binnen 10 meter van de startpositie wordt bedend.

3.7 visuele positioneringsmodus (bediening op afstand)

Trek de schakelaar naar de visuele positie

doe voorzichtig: Zorg ervoor dat het vliegtuig voor het opstijgen wekrogas staat en dat de voer en achterindicatoren van het vliegtuig snel aan zijn.

3.8 outdoor GPS-modus (bediening op afstand)

Trek de schakelaar naar de "GPS"-positie

doe voorzichtig:

1.) Zorg ervoor dat het GPS-positiesignaal wordt ontvangen (meer dan 8 satellieten)
2) In de GPS-buitenmodus heeft het een vast point, vaste hoogte en rentrucks-en is de vliegcrwheid relatief stabiel
3) Als er geen GPS-positieontvangsignaal is, schakel u over naar de indoor-vliegmodus via vaste hoogte
4) Vlieg niet in de GPS-buitenmodus in de buurt van vaste stangen en hoge gebouwen.

3.9 automatische retourmodus

zaken de aandacht nodig hebben

1) Zorg ervoor dat GPS-positieontvangsignaal wordt ontvangen (meer dan 8 satellieten)
2) Voordat u de automatische terugkeermodus start, moet u bevestigen dat de vliegbaan van het vliegtuig hoger is dan de obstakels op de reisweg.
3) Er zijn geen vreemgeesten en dieren in de buurt van the startpunt en het vliegtuig heeft een stabiel signaal.
4) Wanneer de hoogte van het vliegtuig hoger is dan 20 m, zal de laagspanningsmeter van het vliegtuig stijgen tot 20 m hoog, automatisch terugkeren naar de top van the start-punt en dan landen

zaken de aandacht behoeven:

1) Zorg ervoor dat het GPS-positieontvangsignaal wordt ontvangen (meer dan 8 satellieten)
2) Raak geen andere schakelaars en knoppen aan na het inschakelen van de intelligente spanningsmeter;
3) Automatische terugkeer kan worden geïnitieerd door de gebruiker hierdoor. Wanneer de laagspanning van de batterij is bereikt, zal de laagspanning van the vliegtuig automatisch terugkeren naar the starten.
4) Wanneer de laagspanning van de batterij is bereikt, kan u de laagspanning van the vliegtuig annuleren door de hoogte van the vliegtuig te verlagen.

3.10 intelligente laagspanningsretour

A. Wanneer de hoogte van het vliegtuig hoger is dan 20m, zal de laagspanningsmeter van het vliegtuig hoeden-en de terugkeer hoogte, keert automatisch terug boven het thuis-punt en landt dan

B. Wanneer de hoogte van het vliegtuig lager is dan 20 m, zal de laagspanningsmeter van het vliegtuig stijgen tot 20 m hoog, automatisch terugkeren naar de top van thuis-punt en dan landen

A
Hoogteverschil vanaf thuispunt > 20m
20m
B
Hoogteverschil